

2019



中国智能汽车指数评价报告



上汽通用凯迪拉克XT4

2018款 28T 四驱铂金版



ACC 自适应巡航控制系统

++++

8.5分



AEB 自动紧急制动系统

++++

8.8分



LDW 车道偏离报警系统

未搭载



BSD 盲区监测系统

++++

9.4分



APS 自动泊车辅助系统

未搭载

样车品牌 凯迪拉克

生产厂家 上汽通用汽车有限公司

车型型号 SGM6468EBX1

生产日期 2018-08

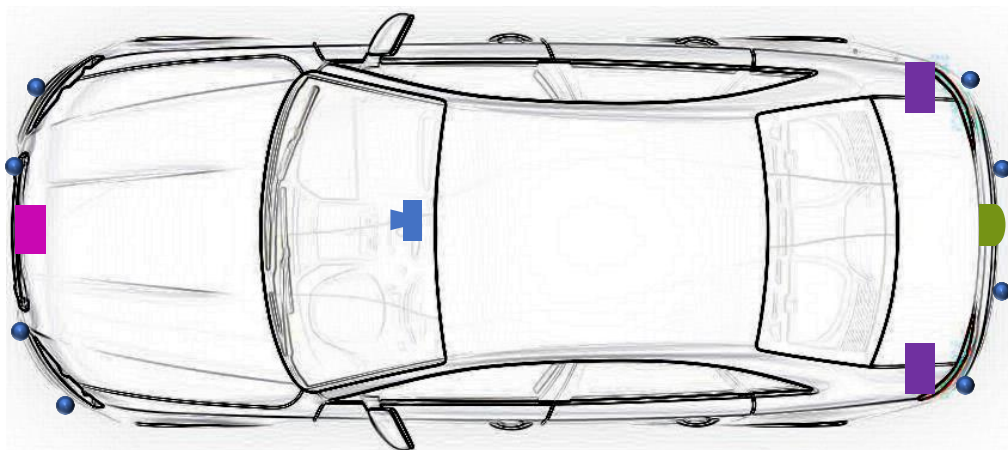
VIN LSGZK83L6KA011687

是否自愿申请 否



环境感知传感器信息

| 图例 | 名称 | 数量 | 功能 |
|---|------------|----|---------|
|  | 前视单目摄像头 | 1 | ACC、AEB |
|  | 前视双目摄像头 | 0 | — |
|  | 前视三目摄像头 | 0 | — |
|  | 360环视摄像头 | 0 | — |
|  | 倒车后视摄像头 | 1 | — |
|  | 24GHz毫米波雷达 | 2 | BSD |
|  | 77GHz毫米波雷达 | 1 | ACC、AEB |
|  | 激光雷达 | 0 | — |
|  | 超声波雷达 | 8 | — |



其他智能驾驶配置

| 自动驾驶分级 | 名称 | 是否搭载 |
|--------|--------------|------|
| L0 | 全景显示系统 | 否 |
| | 疲劳检测系统 | 否 |
| | 夜视系统 | 否 |
| | 交通标识识别系统 | 否 |
| L1 | 车道居中系统 | 否 |
| | 车道保持辅助系统 | 是 |
| L2 | 全自动泊车系统 | 否 |
| | 交通拥堵辅助系统 | 否 |
| | 高速公路自动驾驶辅助系统 | 否 |



目标车静止场景



目标车低速场景

| 试验场景 | 主车车速 | 得分率 |
|------|------|-----|
|------|------|-----|

| | | |
|-------|--------|------|
| 目标车静止 | 30km/h | 100% |
|-------|--------|------|

| | | |
|-------|--------|------|
| 目标车静止 | 40km/h | 100% |
|-------|--------|------|

| | | |
|-------|--------|------|
| 目标车静止 | 50km/h | 100% |
|-------|--------|------|

| | | |
|-------|--------|------|
| 目标车静止 | 60km/h | 100% |
|-------|--------|------|

| 试验场景 | 主车车速 | 得分率 |
|------|------|-----|
|------|------|-----|

| | | |
|-------|--------|------|
| 目标车低速 | 90km/h | 100% |
|-------|--------|------|

| | | |
|-------|---------|------|
| 目标车低速 | 100km/h | 100% |
|-------|---------|------|

| | | |
|-------|---------|-----|
| 目标车低速 | 110km/h | 67% |
|-------|---------|-----|

| | | |
|-------|---------|---|
| 目标车低速 | 120km/h | 0 |
|-------|---------|---|



目标车减速场景

| 试验场景 | 主车车速 | 得分率 |
|------|------|-----|
|------|------|-----|

| | | |
|-------|---------|-----|
| 目标车减速 | 120km/h | 50% |
|-------|---------|-----|



50%横向重叠场景

| 试验场景 | 主车车速 | 得分率 |
|------|------|-----|
|------|------|-----|

| | | |
|---------|--------|------|
| 50%横向重叠 | 70km/h | 100% |
|---------|--------|------|

加分项

抬头显示

自适应限速

走停，可静止激活

有√ / 无×

√

×

√

ACC评分
8.5分 / 10分



AEB

自动紧急 制动系统



FCW目标车静止场景



FCW目标车减速场景



FCW目标车低速场景

评价项目

试验场景

得分率

FCW功能

目标车静止

100%

目标车减速

100%

目标车低速

100%

评价项目

试验场景

得分率

AEB功能

目标车静止

100%

目标车低速

80%



AEB目标车静止场景



AEB目标车低速场景

加分项

安全带预警功能

辅助报警方式

有√ / 无×

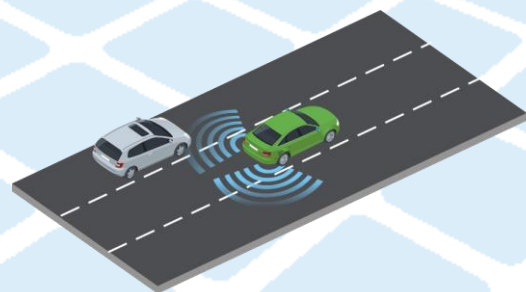
×

√

AEB评分

8.8分 / 10分

| 试验场景 | 目标车车速 | 试验场景 | 得分率 |
|---------|---------|------|------|
| 目标车超主车 | 70km/h | 左盲区 | 100% |
| | | 右盲区 | 100% |
| | 90km/h | 左盲区 | 100% |
| | | 右盲区 | 100% |
| 两轮车识别能力 | 120km/h | 左盲区 | 100% |
| | | 右盲区 | 100% |
| | 30km/h | 左盲区 | 100% |
| | | 右盲区 | 100% |



目标车超主车场景



两轮车识别能力场景

| 加分项 | 开门预警功能 | 倒车横向预警功能 |
|---------|--------|----------|
| 有√ / 无× | × | √ |

BSD评分

9.4分 / 10分

试验掠影



服务社会 引领未来