

# 2019



## 中国智能汽车指数评价报告

### Jeep. 广汽菲克Jeep大指挥官 2018款 2.0T 四驱臻享版



ACC 自适应巡航控制系统



6.2分



AEB 自动紧急制动系统



9.6分



LDW 车道偏离报警系统



9.6分



BSD 盲区监测系统

未搭载



APS 自动泊车辅助系统

未搭载

样车品牌 吉普 (JEEP)

生产厂家 广汽菲亚特克莱斯勒汽车有限公司

车型型号 GFA6491FTDBA

生产日期 2019-07

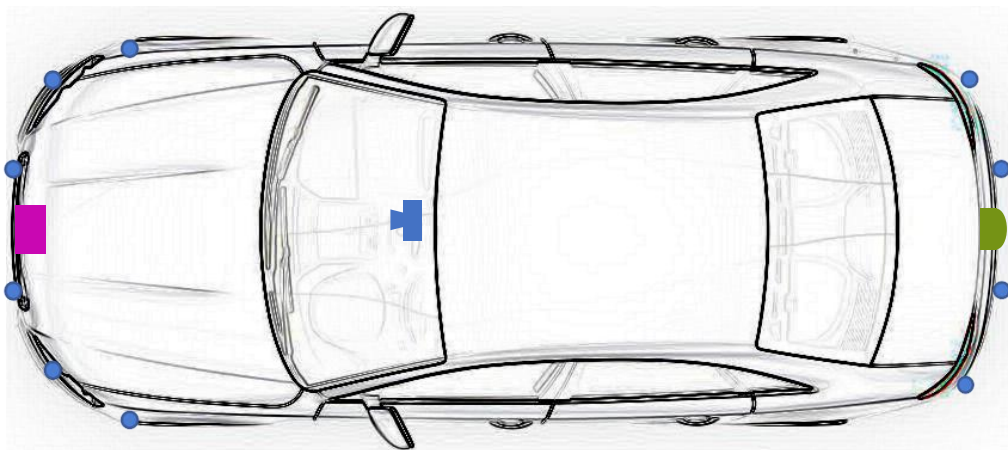
VIN LWVFB7M49KA023924

是否自愿申请 否



# 环境感知传感器信息

图例	名称	数量	功能
	前视单目摄像头	1	ACC、AEB、LDW
	前视双目摄像头	0	—
	前视三目摄像头	0	—
	盲区摄像头	1	—
	倒车后视摄像头	1	—
	24GHz毫米波雷达	0	—
	77GHz毫米波雷达	1	ACC、AEB
	激光雷达	0	—
	超声波雷达	10	—



## 其他智能驾驶配置

自动驾驶分级	名称	是否搭载
L0	全景显示系统	否
	疲劳检测系统	否
	夜视系统	否
	交通标识识别系统	否
L1	车道居中系统	否
	车道保持辅助系统	是
L2	全自动泊车系统	否
	交通拥堵辅助系统	否
	高速公路自动驾驶辅助系统	否



目标车静止场景



目标车低速场景

试验场景	主车车速	得分率
------	------	-----

目标车静止	30km/h	0
-------	--------	---

目标车静止	40km/h	0
-------	--------	---

目标车静止	50km/h	0
-------	--------	---

目标车静止	60km/h	0
-------	--------	---

试验场景	主车车速	得分率
------	------	-----

目标车低速	90km/h	100%
-------	--------	------

目标车低速	100km/h	100%
-------	---------	------

目标车低速	110km/h	100%
-------	---------	------

目标车低速	120km/h	100%
-------	---------	------



目标车减速场景

试验场景	主车车速	得分率
------	------	-----

目标车减速	120km/h	50%
-------	---------	-----



50%横向重叠场景

试验场景	主车车速	得分率
------	------	-----

50%横向重叠	70km/h	100%
---------	--------	------

加分项

抬头显示

自适应限速

走停, 可静止激活

有√ / 无×

×

×

√

ACC评分

6.2分 / 10分



# AEB

## 自动紧急 制动系统



FCW目标车静止场景



FCW目标车减速场景



FCW目标车低速场景

评价项目	试验场景	得分率
------	------	-----

FCW功能	目标车静止	100%
	目标车减速	100%
	目标车低速	100%



AEB目标车静止场景



AEB目标车低速场景

评价项目	试验场景	得分率
------	------	-----

AEB功能	目标车静止	100%
	目标车低速	100%

加分项

安全带预警功能

辅助报警方式

有√ / 无×

×

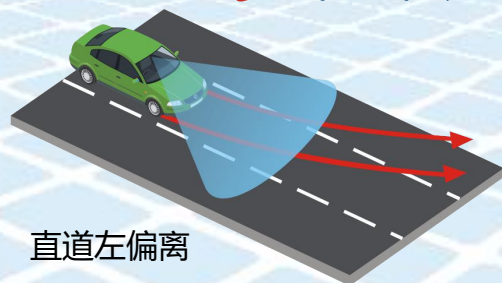
√

# AEB评分

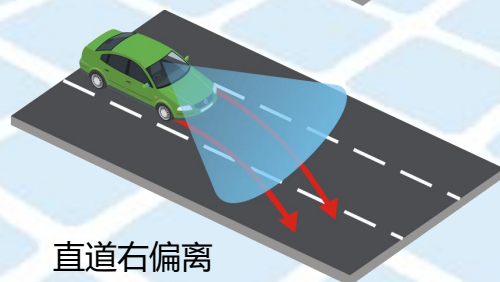
## 9.6分 / 10分



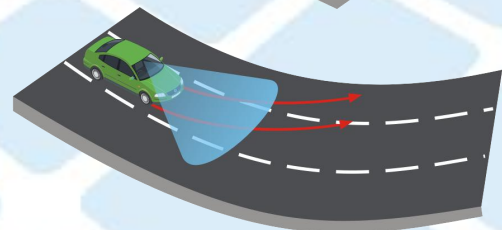
评价项目	试验场景	得分率
LDW性能	直道左偏离	100%
	直道右偏离	100%
	左转弯道-左偏	100%
	左转弯道-右偏	100%
	右转弯道-左偏	100%
	右转弯道-右偏	100%



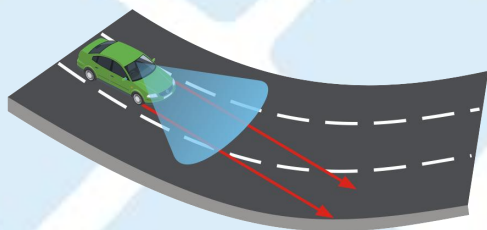
直道左偏离



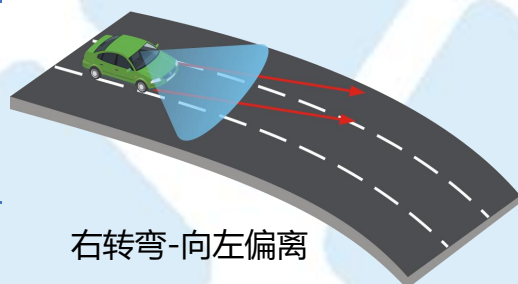
直道右偏离



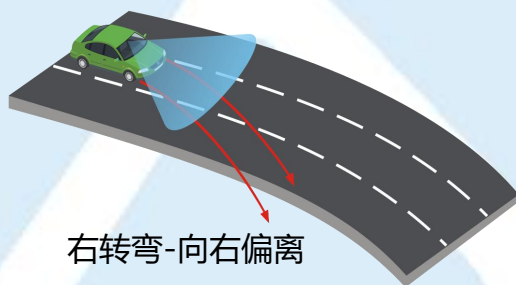
左转弯-向左偏离



左转弯-向右偏离



右转弯-向左偏离



右转弯-向右偏离

体验评价	评价标准	有/没有
报警形式	在听觉和/视觉报警基础上, 还包含触觉形式	没有
	仅有听觉和视觉形式	有

加分项	车道居中功能	车道偏离临界纠偏功能
有√ / 无×	×	√

# LDW评分

9.6分 / 10分

# 试验掠影



服务社会 引领未来