

2018



中国智能汽车指数评价报告



广汽本田雅阁

2018款 260TURBO 旗舰版



ACC 自适应巡航控制系统



8.2分



AEB 自动紧急制动系统



9.6分



LDW 车道偏离报警系统



8.7分



BSD 盲区监测系统

未搭载



APS 自动泊车辅助系统



3.7分

样车品牌 本田 (HONDA) 牌

生产厂家 广汽本田汽车有限公司

车型型号 GHA7150AAC5C

生产日期 2018-05

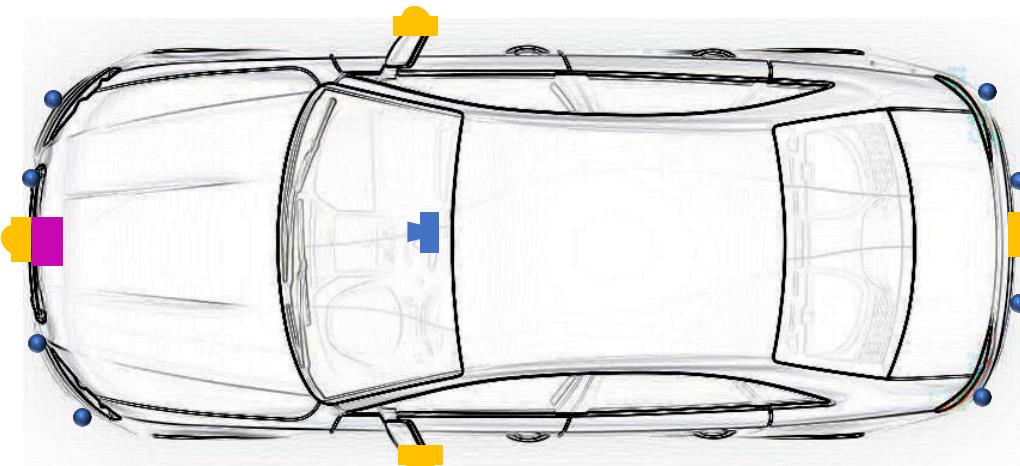
VIN LHGCV1695K8001634

是否自愿申请 否



环境感知传感器信息

| 图例 | 名称 | 数量 | 功能 |
|----|------------|----|-------------|
| | 前视单目摄像头 | 1 | ACC、AEB、LDW |
| | 前视双目摄像头 | 0 | — |
| | 360环视摄像头 | 4 | APS |
| | 红外夜视摄像头 | 0 | — |
| | 倒车后视摄像头 | 0 | — |
| | 24GHz毫米波雷达 | 0 | — |
| | 77GHz毫米波雷达 | 1 | ACC、AEB |
| | 激光雷达 | 0 | — |
| | 超声波雷达 | 8 | APS |



其他智能驾驶配置

| 自动驾驶分级 | 名称 | 是否搭载 |
|--------|--------------|------|
| L0 | 全景显示系统 | 是 |
| | 疲劳检测系统 | 否 |
| | 夜视系统 | 否 |
| | 交通标识识别系统 | 是 |
| L1 | 车道居中系统 | 否 |
| | 车道保持辅助系统 | 是 |
| L2 | 全自动泊车系统 | 否 |
| | 交通拥堵辅助系统 | 否 |
| | 高速公路自动驾驶辅助系统 | 否 |



自适应巡航
控制系统

VISTA
Intelligent Vehicle Integrated Systems Test Area



目标车静止场景



目标车低速场景

| 试验场景 | 主车车速 | 得分率 | 试验场景 | 主车车速 | 得分率 |
|-------|--------|------|-------|---------|------|
| 目标车静止 | 30km/h | 100% | 目标车低速 | 90km/h | 100% |
| | 40km/h | 100% | | 100km/h | 100% |
| | 50km/h | 0 | | 110km/h | 100% |
| | 60km/h | 0 | | 120km/h | 0 |



目标车减速场景



50%横向重叠场景

| 试验场景 | 主车车速 | 得分率 | 试验场景 | 主车车速 | 得分率 |
|-------|---------|------|---------|--------|------|
| 目标车减速 | 120km/h | 100% | 50%横向重叠 | 70km/h | 100% |

| 加分项 | 抬头显示 | 自适应限速 | 走停，可静止激活 |
|---------|------|-------|----------|
| 有√ / 无× | × | × | √ |

ACC评分
8.2分 / 10分

| 评价项目 | 试验场景 | 得分率 |
|------|------|-----|
|------|------|-----|

| | | |
|--|-------|------|
| | 目标车静止 | 100% |
|--|-------|------|



| | | |
|-------|-------|------|
| FCW功能 | 目标车减速 | 100% |
|-------|-------|------|



| | | |
|--|-------|------|
| | 目标车低速 | 100% |
|--|-------|------|



AEB目标车静止场景

AEB目标车低速场景

| 评价项目 | 试验场景 | 得分率 |
|------|------|-----|
|------|------|-----|

| | | |
|-------|-------|------|
| AEB功能 | 目标车静止 | 100% |
|-------|-------|------|

| | | |
|--|-------|------|
| | 目标车低速 | 100% |
|--|-------|------|

| 加分项 | 安全带预警功能 | 辅助报警方式 |
|-----|---------|--------|
|-----|---------|--------|

| | | |
|---------|---|---|
| 有√ / 无× | × | √ |
|---------|---|---|

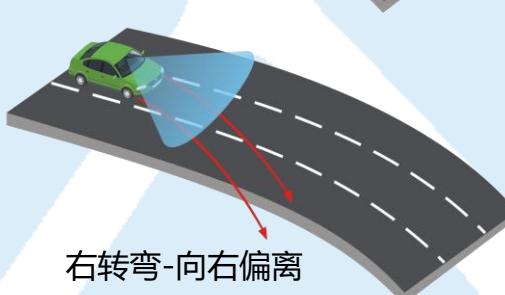
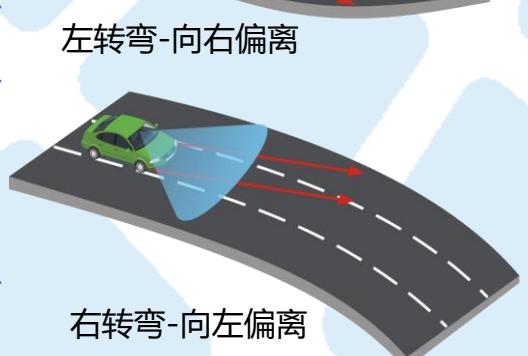
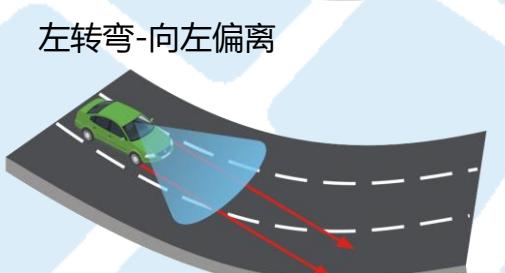
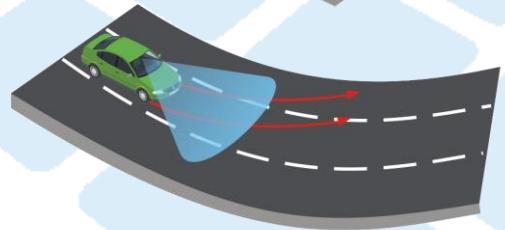
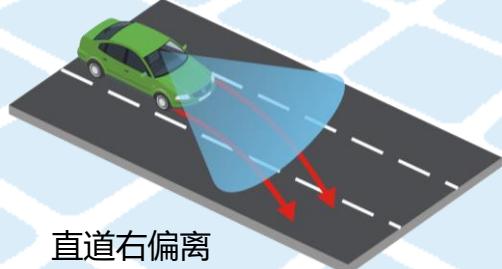
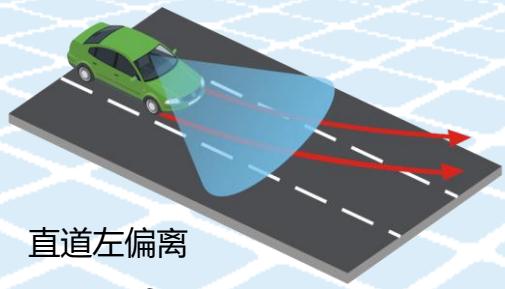
AEB评分
9.6分 / 10分



车道偏离
报警系统

VISTA
Intelligent Vehicle Integrated Systems Test Area

| 评价项目 | 试验场景 | 得分率 |
|-------|---------|------|
| | 直道左偏离 | 100% |
| | 直道右偏离 | 100% |
| LDW性能 | 左转弯道-左偏 | 0 |
| | 左转弯道-右偏 | 100% |
| | 右转弯道-左偏 | 50% |
| | 右转弯道-右偏 | 0 |



| 体验评价 | 评价标准 | 有/没有 |
|------|----------------------|------|
| 报警形式 | 在听觉和/视觉报警基础上，还包含触觉形式 | 没有 |
| | 仅有听觉和视觉形式 | 有 |

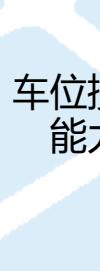
| 加分项 | 车道居中功能 | 车道偏离临界纠偏功能 |
|---------|--------|------------|
| 有√ / 无× | × | √ |

LDW评分

8.7分 / 10分

| 评价项目 | 试验场景 | 得分率 |
|------|------|-----|
|------|------|-----|

| | | |
|----------|-----------|------|
| 车位搜索能力 | 双边界车辆平行车位 | 0 |
| | 单边界车辆平行车位 | 0 |
| | 双边界车辆垂直车位 | 0 |
| | 单边界车辆垂直车位 | 0 |
| 白色标线平行车位 | | 100% |
| 白色标线垂直车位 | | 100% |
| 斜向车位 | | 0 |

| | |
|-----------|--|
| 双边界车辆垂直车位 |  |
| 白色标线垂直车位 |  |
| 斜向车位 |  |

APS评分

3.7分 / 10分

评价项目

试验场景

得分率

双边界车辆平行车位

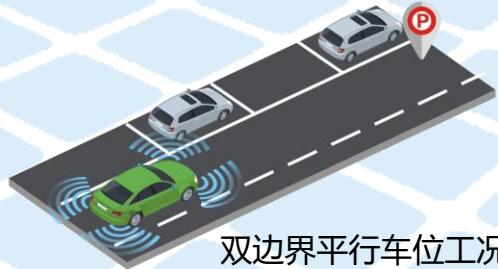
40%

泊车能力 双边界车辆垂直车位

100%

斜向车位

0



双边界平行车位工况



双边界垂直车位工况



斜向车位工况

加分项

双边界平行车位出库

有√ / 无×

√

APS评分

3.7分 / 10分

试验掠影



服务社会 引领未来