

2019



中国智能汽车指数评价报告

HAVAL
SUV领导者

长城哈弗F7

2019款 1.5T 两驱i潮



ACC 自适应巡航控制系统



9.3分



AEB 自动紧急制动系统



9.6分



LDW 车道偏离报警系统



6.5分



BSD 盲区监测系统



10.0分



APS 自动泊车辅助系统

未搭载

样车品牌 哈弗牌

生产厂家 长城汽车股份有限公司

车型型号 CC6465UM07A

生产日期 2019-03

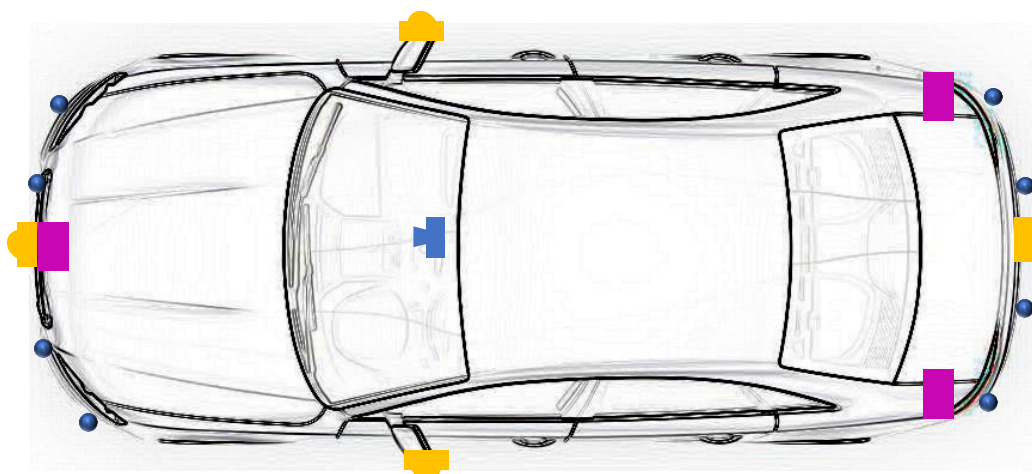
VIN LGWEF5A58KF023500

是否自愿申请 否



环境感知传感器信息

图例	名称	数量	功能
	前视单目摄像头	1	ACC、AEB、LDW
	前视双目摄像头	0	—
	前视三目摄像头	0	—
	360环视摄像头	4	—
	倒车后视摄像头	0	—
	24GHz毫米波雷达	0	—
	77GHz毫米波雷达	3	ACC、AEB、BSD
	激光雷达	0	—
	超声波雷达	8	—



其他智能驾驶配置

自动驾驶分级	名称	是否搭载
L0	全景显示系统	是
	疲劳检测系统	是
	夜视系统	否
	交通标识识别系统	是
L1	车道居中系统	否
	车道保持辅助系统	否
L2	全自动泊车系统	否
	交通拥堵辅助系统	否
	高速公路自动驾驶辅助系统	否



目标车静止场景



目标车低速场景

试验场景	主车车速	得分率
------	------	-----

目标车静止	30km/h	100%
-------	--------	------

目标车静止	40km/h	100%
-------	--------	------

目标车静止	50km/h	100%
-------	--------	------

目标车静止	60km/h	100%
-------	--------	------

试验场景	主车车速	得分率
------	------	-----

目标车低速	90km/h	100%
-------	--------	------

目标车低速	100km/h	100%
-------	---------	------

目标车低速	110km/h	100%
-------	---------	------

目标车低速	120km/h	33%
-------	---------	-----



目标车减速场景

试验场景	主车车速	得分率
------	------	-----

目标车减速	120km/h	100%
-------	---------	------



50%横向重叠场景

试验场景	主车车速	得分率
------	------	-----

50%横向重叠	70km/h	100%
---------	--------	------

加分项

抬头显示

自适应限速

走停，可静止激活

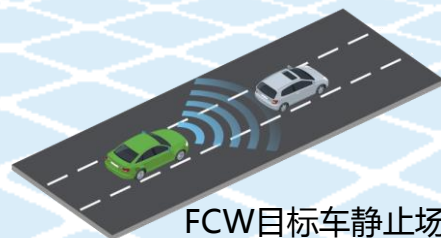
有√ / 无×

×

×

√

ACC评分
9.3分 / 10分



FCW目标车静止场景



FCW目标车减速场景



FCW目标车低速场景

评价项目	试验场景	得分率
------	------	-----

FCW功能	目标车静止	100%
	目标车减速	100%
	目标车低速	100%



AEB目标车静止场景



AEB目标车低速场景

评价项目	试验场景	得分率
------	------	-----

AEB功能	目标车静止	100%
	目标车低速	100%

加分项

安全带预警功能

辅助报警方式

有√ / 无×

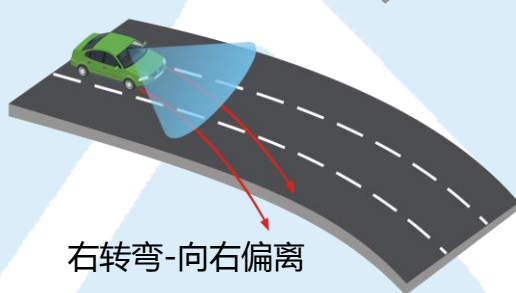
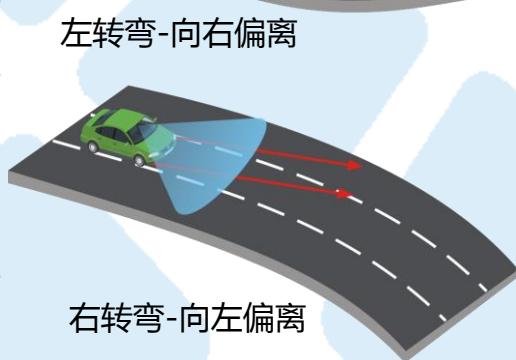
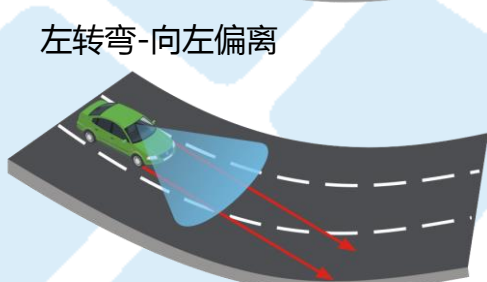
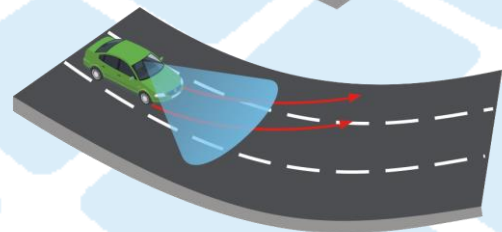
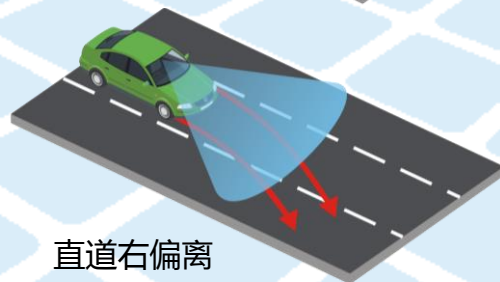
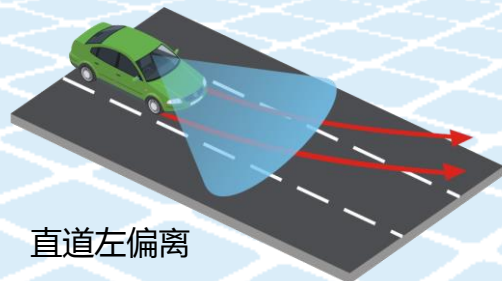
×

√

AEB评分

9.6分 / 10分

评价项目	试验场景	得分率
LDW性能	直道左偏离	100%
	直道右偏离	100%
	左转弯道-左偏	0
	左转弯道-右偏	0
	右转弯道-左偏	0
	右转弯道-右偏	0



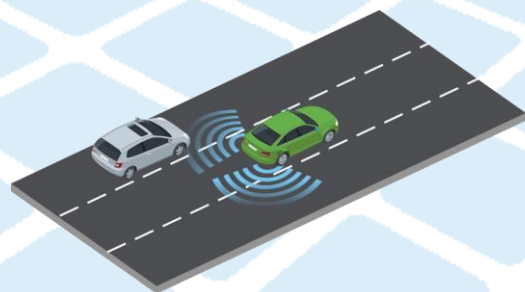
体验评价	评价标准	有/没有
报警形式	在听觉和/视觉报警基础上, 还包含触觉形式	没有
	仅有听觉和视觉形式	有

加分项	车道居中功能	车道偏离临界纠偏功能
有√ / 无×	×	×

LDW评分

6.5分 / 10分

试验场景	目标车车速	试验场景	得分率
目标车超主车	70km/h	左盲区	100%
		右盲区	100%
	90km/h	左盲区	100%
		右盲区	100%
两轮车识别能力	120km/h	左盲区	100%
		右盲区	100%
	30km/h	左盲区	100%
		右盲区	100%



目标车超主车场景



两轮车识别能力场景

加分项	开门预警功能	倒车横向预警功能
有√ / 无×	√	√

BSD评分

10.0分 / 10分

试验掠影



服务社会 引领未来